

## Specifiche

### ALIMENTAZIONE

Potenza: 12 ÷ 48 Vdc  
Logica (opzionale): 12 ÷ 48 Vdc

### CORRENTE DI FASE

fino a 4,2 Arms (6,0 Apeak)

### FREQUENZA DI CHOPPER

ultrasonica 40kHz

### INTERFACCIA DI COMUNICAZIONE

EtherCAT CoE con funzionalità DS402

### INTERFACCIA SCI

interfaccia SCI di servizio per configurazione e debug in real time

### INGRESSI OPTOISOLATI

4 ingressi digitali 5-24 Vcc NPN, PNP oppure Line-Driver 5 MHz

### USCITE OPTOISOLATE

2 uscite digitali PNP, 24 Vcc - 100 mA 1 kHz

### RISOLUZIONE PASSO EMULATA

Stepless Control Technology (65536 posizioni al giro)

### PROTEZIONI DI SICUREZZA

sovra/sotto-tensione, sovra corrente, sovra temperatura, cortocircuito fase/fase e fase/terra

### TEMPERATURE

operative da 0°C a 40°C, di stoccaggio da -25°C a 55°C

### UMIDITA'

5% ÷ 85%

### CLASSE DI PROTEZIONE

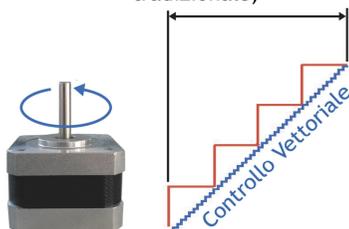
IP20

### STANDARDS

Categoria C3 secondo lo standard EN 61800-3

### CONTROLLO VETTORIALE

1.8° (1/4 micropasso di tipo tradizionale)



## Azionamenti vettoriali a bus di campo EtherCAT per motori a passo a 2 fasi

**TITANIO**  
VECTOR - STEPPER - DRIVES



**EtherCAT®**

# SW3 Titanio drivers

- EtherCAT (CoE) con funzionalità DS402 integrate
- Seriale di servizio per la configurazione ed il debug in real time
- Conforme ai più comuni PLC Master sul mercato
- Oscilloscopio integrato
- Controllo vettoriale, che assicura movimenti fluidi e silenziosi
- Alimentazione separata per logica e potenza
- Monitoraggio e storico degli allarmi
- Auto tuning dei parametri di controllo del motore

**ever**  
e-MOTION SOLUTIONS

EVER Motion Solutions srl  
Via del Commercio, 2/4 -9/11  
Loc. S. Grato - Z.I.  
26900 - LODI (LO) - Italy  
Tel. 0039 0371 412318 - Fax 0039 0371 412367  
email infoever@everelettronica.it  
www.everelettronica.it

## EtherCAT CoE DS402

- Modalità supportate:
  - Profile Position Mode
  - Velocity Mode
  - Homing Mode
  - Interpolated Position Mode
  - Cyclic Synchronous Position Mode,
  - Cyclic Synchronous Velocity Mode
- Supporto multiplo alle modalità Homing:
  - 1, 2, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 35, 37.
- Modalità di sincronizzazione:
  - Free Run
  - Synchronous with SM Event
  - Distributed Clocks
- Servizi di diagnostica:
  - EMCY
  - Diagnostica
- Tempo minimo del ciclo:
  - 500 microsecondi
- Mapping Dinamico PDO
- Funzione Touch Probe
- Factor Group
- Mapping PDO residente all'interno dell'azionamento



## Configurazione software

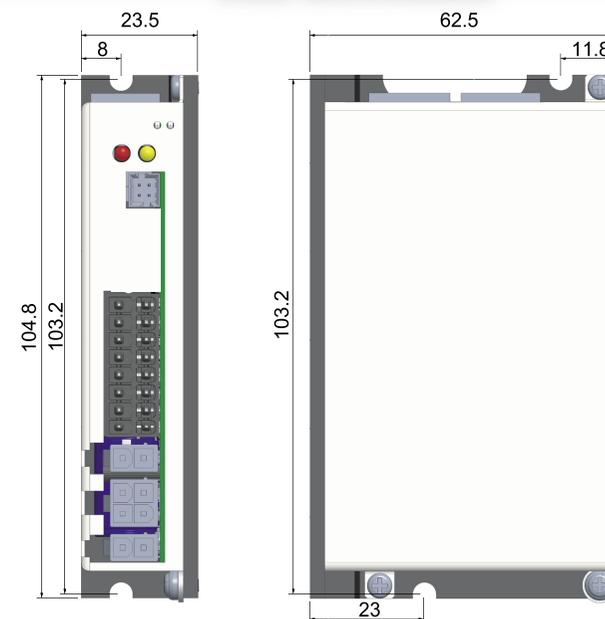
### Configurazione c0680 bus di campo (slave)



Seriale di servizio SCI, per la configurazione ed il debug in real time, senza interrompere il lavoro dell'azionamento e del PLC.

L'azionamento è interfacciabile tramite bus di campo Ethercat.

## Dati Meccanici



| Modelli         | Dimensioni (mm) |      |      | Peso (g.) |
|-----------------|-----------------|------|------|-----------|
|                 | A               | L    | P    |           |
| SW3D2042H241-0x | 104,8           | 62,5 | 23,5 | 150 circa |

## Informazioni per Ordini degli Azionamenti SW3 EtherCAT

| Codice d'ordine                     |         | Potenza       |                                  |                               | Risorse di sistema |                 |   | Modalità di controllo   |   |
|-------------------------------------|---------|---------------|----------------------------------|-------------------------------|--------------------|-----------------|---|---|---|
| Versioni                            | Config. | Alimentazione | Alimentazione Logica (opzionale) | Corrente                      | Ingressi Digitali  | Uscite Digitali | Interfaccia   | Interfaccia SCI   | Modalità                                    |
| <b>SW3 Drives Line: 2042 Models</b> |         |               |                                  |                               |                    |                 |   |   |   |
| SW3D2042H241-01                     | c0680   | 12 ÷ 48 Vcc   | 12 ÷ 48 Vcc                      | 0 ÷ 4,2 Arms<br>(0÷6,0 Apeak) | 4                  | 2               | EtherCAT CoE<br>con funzionalità DS402<br>integrate | Interfaccia seriale di servizio<br>per configurazione<br>e debug in real time | Modalità a bus di campo<br>EtherCAT (Slave) |

### Kit di configurazione

| Codice        | Descrizione  |
|---------------|--|
| SW3_SERV00-SL | Kit di comunicazione SCI con cavi da seriale di servizio ad RS485 e convertitore da RS485 ad USB e CD-Rom. |